

# Klassische Mechanik

SS2013

Newton: Zeit  $t$

Raum:  $N$  Teilchen mit kartesischen Koord  $\underline{r} = (r_1, \dots, r_N)$   
und Massen  $m_i$

Wechselwirkung (potentielle Energie):  $V(r_1, \dots, r_N)$

Kraft:  $\underline{F}_i = - \frac{\partial V}{\partial \underline{r}_i}$

Geschwindigkeit:  $\underline{v} \equiv \frac{d\underline{r}}{dt} \equiv \dot{\underline{r}}$

Beschleunigung:  $\underline{a} \equiv \frac{d\underline{v}}{dt} = \frac{d^2 \underline{r}}{dt^2} = \ddot{\underline{r}}$

Impuls  $\underline{p} = m \underline{v}$

Zustand des Systems vollständig festgelegt durch  $\underline{r}, \dot{\underline{r}}$   
( $\underline{r}(t_0), \dot{\underline{r}}(t_0)$ ) bestimmen Bewegung für alle Zeiten  $t$

$\Rightarrow \ddot{\underline{r}} = f(\underline{r}, \dot{\underline{r}})$  Bewegungsgleichung

Newton  $\boxed{m \ddot{\underline{r}} = \underline{F} = - \frac{\partial V}{\partial \underline{r}}}$  Gilt nur für kartesische Koordinaten!

MD Simulation: Anwendung der Newton-Gl. auf molekulare Systeme

Kinetische Energie  $T = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2} m_i \dot{\underline{r}}_i^2$  Erdbeschleunigung

Beispiel 1: freies Fall klassisch,  $N=1$ ,  $V(r) = mgr$

$$m \ddot{r} = - \frac{\partial V}{\partial r} = -mg \Rightarrow \ddot{r} = -g$$

$$\dot{r}(t) = \int_0^t \ddot{r}(t') dt' = -gt + \dot{r}(0)$$

$$\underline{r}(t) = \int_0^t \dot{r}(t') dt' = -\frac{1}{2} g t^2 + \dot{r}(0) t + r(0)$$

Anfangsbedingungen

Bsp. 2: Harmonischer Oszillator:  $V(r) = \frac{1}{2}kr^2$

$$m\ddot{r} = -\frac{\partial V}{\partial r} = -kr$$

Lösungsansatz: Schwingung

$$r(t) = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

$$r(0) = B$$

$$\dot{r}(t) = A\omega \cos \omega t - B\omega \sin \omega t$$

$$\dot{r}(0) = A\omega$$

$$\ddot{r}(t) = -A\omega^2 \cos \omega t - B\omega^2 \sin \omega t = -\omega^2 r(t)$$

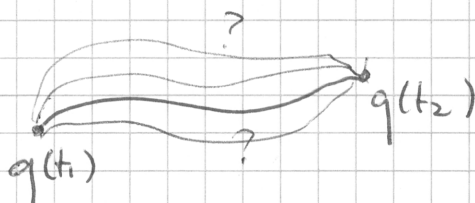
$$\Rightarrow \omega^2 = \frac{k}{m} \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$r(t) = \frac{\dot{r}(0)}{\omega} \sin \omega t + r(0) \cos \omega t \quad \text{mit } \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Schwingung umso schneller, je leichter das Teilchen ( $m$ ) je stärker die WW ( $k$ ).

Vesallg. Koordinaten:  $q(t) = (q_1(t), \dots, q_n(t))$

Trajektorien:



Welchen Weg nimmt das System?

Antwort: Diejenige Weg, für den  $\int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt = \text{minimal}$  ist

$$L = T - V = E_{\text{kin}} - E_{\text{pot}} \quad \text{Lagrangefunktion}$$

Bewegung in vesallg. Koordinaten:

kl. Variation der Trajektorie  $q(t) \rightarrow q(t) + \delta q(t)$

$$\delta q(t_1) = \delta q(t_2) = 0$$

$$0 = \delta \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt = \int_{t_1}^{t_2} \frac{\partial L}{\partial q} \delta q + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \delta \dot{q} dt \quad \text{Lagrange-Gl.}$$

$$= \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \delta q \Big|_{t_1}^{t_2} - \int_{t_1}^{t_2} \left( \frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \delta q dt \Rightarrow \left[ \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - \frac{\partial L}{\partial q} = 0 \right]$$

Kart. Koordinate  $q = r$

$$L(r, \dot{r}) = \frac{1}{2} m \dot{r}^2 - V(r)$$

$$0 = \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} - \frac{\partial L}{\partial r} = \frac{d}{dt} m \dot{r} + \frac{\partial V(r)}{\partial r} \Rightarrow m \ddot{r} = - \frac{\partial V}{\partial r} \text{ (Newton!)}$$

Hamilton - Bewegungsgleichung.

Verallgem. Impuls  $p \equiv \frac{\partial L}{\partial \dot{q}}$

Hamiltonfkt.  $H(p, q) = p \cdot \dot{q} - L$

$$dH = \frac{\partial H}{\partial p} dp + \frac{\partial H}{\partial q} dq$$

$$dH = d(p\dot{q} - L(q, \dot{q}))$$

$$= \dot{q} dp + \cancel{p d\dot{q}} - \underbrace{\frac{\partial L}{\partial q}}_{=0} dq - \underbrace{\frac{\partial L}{\partial \dot{q}}}_{=p} d\dot{q}$$

$$= \dot{q} dp - p dq$$

$$\Rightarrow \left| \dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p}, \quad \dot{p} = - \frac{\partial H}{\partial q} \right|$$

2u. Differentialgl. 1. Ord.

Energieerhaltung:

$$H = p\dot{q} - L, \quad L = T(q, \dot{q}) - V(q), \quad T(q, \dot{q}) = \frac{1}{2} \dot{q} A(q) \dot{q}$$

$$p = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = \frac{\partial T}{\partial \dot{q}} = \frac{1}{2} \dot{q} A(q) + \frac{1}{2} A(q) \dot{q} = A(q) \dot{q}$$

$$H = p\dot{q} - T + V = \underbrace{\dot{q} A(q) \dot{q}}_{=2T} - T + V = 2T + V = E_{\text{tot}}$$

$$\frac{dH}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p} \frac{dp}{dt} + \frac{\partial H}{\partial q} \frac{dq}{dt} = \dot{q} \dot{p} - \dot{p} \dot{q} = 0$$

$n \times n$  Matrix